

## II. Skalare Teilchen: Das Klein-Gordon-Feld

### II.1 Kontinuumsmechanik in 1+1 Dimensionen:

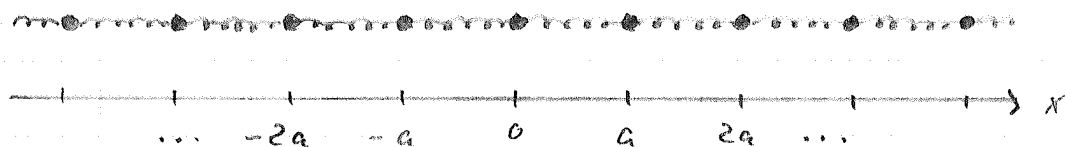
#### longitudinal schwingende Saite

Ziel: Verallgemeinerung des Lagrange-Formalismus' von einem System mit diskreten Freiheitsgraden (z.B.  $n$  Punktmassen) auf ein System mit kontinuierlichen Freiheitsgraden (z.B. Feld als Funktion des Ortes).

Beispiel: longitudinal schwingende "Saite"

#### Schritt 1:

Saite als Kette diskreter Atome, die mit ihren nächsten Nachbarn über Federn wechselwirken (gleiche Massen  $m$ , gleiche Federkonstanten  $D$ ,  $\omega_0^2 = \frac{D}{m}$ )



- Ruhelage des  $n$ -ten Atoms:  $x_n = na$ ,  $-N \leq n \leq N$
- generalisierte Koordinaten:  
 $q_n(t)$  = Auslenkung des  $n$ -ten Atoms aus seiner Ruhelage
- Vereinfachung:  $N \rightarrow \infty$  ( $\Rightarrow$  keine Randeffekte)

$\Rightarrow$  kinet. Energie des  $n$ -ten Atoms:  $T_n = \frac{1}{2} m \dot{q}_n^2$

pot. Energie der  $n$ -ten Feder:  $V_n = \frac{1}{2} m \omega_0^2 (q_{n+1} - q_n)^2$

2) Lagrange-Fkt.:

$$L = \sum_{n=-\infty}^{\infty} (T_n - V_n) = \frac{1}{2} m \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left\{ \dot{q}_n^2 - \omega_0^2 (q_{n+1} - q_n)^2 \right\}$$

Euler-Lagrange:  $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_n} - \frac{\partial L}{\partial q_n} = 0$

2) Bewegungsgleichung:

$$\ddot{q}_n = \omega_0^2 (q_{n+1} - 2q_n + q_{n-1})$$

Lösungsansatz:

$$q_n(t) = A e^{i(kx_n - \omega t)} \quad (\text{ebene Welle})$$

$$\Rightarrow q_{n+1}(t) = q_n(t) e^{\pm ika}$$

$$\ddot{q}_n(t) = -\omega^2 q_n(t)$$

$$2) \quad \omega^2 = 2\omega_0^2 (1 - \cos(ka)) \quad (\text{Dispersionrelation})$$

Insbesondere ergibt sich für kleine Impulse  $k$ :

$$\cos(ka) \approx 1 - \frac{1}{2} k^2 a^2$$

$$\Rightarrow \omega = \pm \omega_0 k a \quad \leadsto \text{linear in } k$$

$$\leadsto \text{Phasengeschwindigkeit: } \left| \frac{\omega}{k} \right| = \omega_0 a =: c$$

$$(\text{Höhere Ordnungen: } \cos(ka) = 1 - \frac{1}{2} k^2 a^2 + \mathcal{O}((ka)^4))$$

$$2) \quad \left| \frac{\omega}{k} \right| = \omega_0 a (1 + \mathcal{O}((ka)^2)) = c(k)$$

Schritt 2:

Kontinuumslimes:  $a \rightarrow 0$

mit der Nebenbedingung  $\rho := \frac{m}{a} = \text{const.}, c_0 = \omega_0 a = \text{const}$

generalisierte Koordinaten:  $q_n(t) \equiv q(x_n, t) \rightarrow q(x, t),$

d. h. der diskrete Index  $n$  wird durch den kontinuierlichen Parameter  $x$  ersetzt.

(Beachte:  $x_n$  ist keine zeitabhängige Variable, sondern die konstante Ruhelage des  $n$ -ten Atoms. Ebenso ist  $x$  keine zeitabhängige Variable, sondern parametrisiert - wie die Zeit  $t$  - die dynamischen Variablen  $q(x, t)$  und  $\dot{q}(x, t)$ )

$$\begin{aligned} \Rightarrow T &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1}{2} m \dot{q}_n^2 = \sum a \cdot \frac{1}{2} \frac{m}{a} \dot{q}^2(x_n, t) \\ &= \sum \Delta x \frac{1}{2} \rho \dot{q}^2(x_n, t) \\ &\xrightarrow{a \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{\infty} dx \frac{1}{2} \rho \dot{q}^2(x, t) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} V &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1}{2} m \omega_0^2 (q_{n+1}(t) - q_n(t))^2 \\ &= \sum a \frac{1}{2} \frac{m}{a} (\omega_0 a)^2 \left( \frac{q_{n+1}(t) - q_n(t)}{a} \right)^2 \\ &= \sum \Delta x \frac{1}{2} \rho c_0^2 \left( \frac{q(x_{n+a}, t) - q_n(x, t)}{a} \right)^2 \\ &\rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} dx \frac{1}{2} \rho c_0^2 \left( \frac{\partial q(x, t)}{\partial x} \right)^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow L &\rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} dx \left[ \frac{1}{2} \rho \dot{q}^2(x, t) - \frac{1}{2} \rho c_0^2 \left( \frac{\partial q(x, t)}{\partial x} \right)^2 \right] \\ &=: \mathcal{L} \left( q, \frac{\partial q}{\partial t}, \frac{\partial q}{\partial x} \right) \quad \text{"Lagrange-Dichte"} \end{aligned}$$

Bewegungsgleichung:

$$\ddot{q}_m = \omega_0^2 (q_{m+1} - 2q_m + q_{m-1}) = (\omega_0 a)^2 \frac{1}{a} \left[ \frac{q_{m+1} - q_m}{a} - \frac{q_m - q_{m-1}}{a} \right]$$

$$\hookrightarrow \ddot{q}(x, t) = c_0^2 \frac{\partial^2 q(x, t)}{\partial x^2}$$

$$\Leftrightarrow \square q(x, t) = 0 \quad \text{mit} \quad \square := \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \frac{\partial^2}{\partial x^2}$$

Lösungen:  $q(x, t) = A e^{i(kx - \omega t)}$  mit  $\omega = \pm c_0 k$

(konstante Phasengeschwindigkeit für alle  $k$ ,  
da die  $\mathcal{O}(ka^2)$ -Korrekturen für  $a \rightarrow 0$  verschwinden)

## II.2 Klassische Theorie skalares relativistischer Felder

### II.2.1 Lagrange Formalismus

$\phi(x)$  skalares Feld (in 3+1 Dimensionen,  $x = \begin{pmatrix} t \\ \vec{x} \end{pmatrix}$ )

Wirkung:  $S = \int dt L = \int_{\Omega} d^4x \mathcal{L}(\phi, \partial_{\mu} \phi)$

auf einem Gebiet  $\Omega$

Hamilton'sches Prinzip:

$S = \text{extremal}$  bzgl. Variationen  $\phi \rightarrow \phi + \delta\phi$

mit  $\delta\phi = 0$  auf dem Rand von  $\Omega$ :

$$\delta S = \int_{\Omega} d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} \delta\phi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \phi)} \delta(\partial_{\mu} \phi) \right\} = 0$$

$$\delta(\partial_{\mu} \phi) = \partial_{\mu} \delta\phi$$

$$\Rightarrow 0 = \int_{\Omega} d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} \delta \phi + \underbrace{\partial_{\mu} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \phi)} \delta \phi \right) - \left( \partial_{\mu} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \phi)} \right) \delta \phi}_{\text{kann in ein Integral über den Rand } \partial \Omega \text{ umgewandelt werden}} \right\}$$

kann in ein Integral über den Rand  $\partial \Omega$  umgewandelt werden  
 $\rightarrow$  trägt nicht bei, da  $\delta \phi = 0$  auf  $\partial \Omega$ .

$$= \int_{\Omega} d^4x \left\{ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} - \partial_{\mu} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \phi)} \right\} \delta \phi$$

$\delta \phi$  beliebig

$$\Rightarrow \boxed{\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} - \partial_{\mu} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_{\mu} \phi)} = 0} \quad (\text{Euler-Lagrange-Gleichung})$$

### II. 2. 2 Hamilton-Formalismus

(wichtig für die spätere Quantisierung der Felder)

klass. Mechanik für Punkt-Teilchen:  $L = L(\{q_i\}, \{\dot{q}_i\})$

kanon. konj. Impuls:  $p_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i}$

Hamilton-Fkt.:  $H = \sum_i p_i \dot{q}_i - L$

Feldtheorie:  $L = \int d^3x \mathcal{L}(\phi(\vec{x}, t), \dot{\phi}(\vec{x}, t), \vec{\nabla} \phi(\vec{x}, t))$

diskretisiertes Integral:

$\leftarrow$  Volumenelement

$$L \approx \sum_i \Delta V_i \mathcal{L}_i(\phi_i(t), \dot{\phi}_i(t), \vec{\nabla} \phi_i(t))$$

$(\phi_i(t) \equiv \phi(\vec{x}_i, t))$ ,

$\vec{\nabla} \phi_i$  definiert über Differenzenquotienten mit nächsten Nachbarn, spielt hier keine größere Rolle.)

$$\Rightarrow p_j(t) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\phi}_j(t)} = \Delta V_j \frac{\partial \mathcal{L}_j}{\partial \dot{\phi}_j(t)} \equiv \Delta V_j \pi_j(t)$$

mit

$$\pi_j(t) = \frac{p_j(t)}{\Delta V_j} = \frac{\partial \mathcal{L}_j}{\partial \dot{\phi}_j(t)}$$

$$\hookrightarrow H = \sum_i \Delta V_i (\pi_i \dot{\phi}_i - \mathcal{L}_i) \equiv \sum_i \Delta V_i \mathcal{H}_i$$

Übergang zum Kontinuum:  $\Delta V_i \rightarrow d^3x$

$$\begin{aligned} \hookrightarrow \pi(x) &= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\phi}(x)} \quad \text{zu } \phi(x) \text{ konjugierte Impulsdichte} \\ H &= \int d^3x \mathcal{H}(x) \\ \mathcal{H}(x) &= \pi(x) \dot{\phi}(x) - \mathcal{L} \quad \text{Hamilton-Dichte} \end{aligned}$$

(Bemerkung:

Streng genommen müssten wir schreiben

$$\pi(x) = \left. \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\phi}} \right|_{\phi = \phi(x), \partial_\mu \phi = \partial_\mu \phi(x)}$$

(„normale“ Ableitung nach  $\dot{\phi}$ , keine Funktionalableitung!)

Beispiel:

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} [(\partial_\mu \phi)(\partial^\mu \phi) - m^2 \phi^2] = \frac{1}{2} [\dot{\phi}^2 - (\vec{\nabla} \phi)^2 - m^2 \phi^2]$$

Euler-Lagrange-Gleichung: [→ Übung]

$$(\partial_\mu \partial^\mu + m^2) \phi = 0 \quad \text{Klein-Gordon-Gl. !}$$

$$\begin{aligned} \pi(x) = \dot{\phi}(x) \Rightarrow \mathcal{H} = \dot{\phi}^2 - \mathcal{L} &= \frac{1}{2} [\dot{\phi}^2 + (\vec{\nabla} \phi)^2 + m^2 \phi^2] \\ &= \frac{1}{2} [\pi^2 + (\vec{\nabla} \phi)^2 + m^2 \phi^2] \end{aligned}$$