

Magnetfeld:

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} B^1 &= \partial_2 A^3 - \partial_3 A^2 = -(\partial^2 A^3 - \partial^3 A^2) \\ B^2 &= \partial_3 A^1 - \partial_1 A^3 = -(\partial^3 A^1 - \partial^1 A^3) \\ B^3 &= \partial_1 A^2 - \partial_2 A^1 = -(\partial^1 A^2 - \partial^2 A^1) \end{aligned}$$

2, Def:  $F^{\mu\nu} := \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu$

„elektromagnetischer Feldstärketensor“

explizit:

$$(F^{\mu\nu}) = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{1}{c} E^1 & -\frac{1}{c} E^2 & -\frac{1}{c} E^3 \\ \frac{1}{c} E^1 & 0 & -B^3 & B^2 \\ \frac{1}{c} E^2 & B^3 & 0 & -B^1 \\ \frac{1}{c} E^3 & -B^2 & B^1 & 0 \end{pmatrix}$$

- $F^{\mu\nu} = -F^{\nu\mu}$  (antisymmetrische  $4 \times 4$ -Matrix)  
 $\hookrightarrow$  6 unabh. Komponenten  $(E^1, E^2, E^3, B^1, B^2, B^3)$
- Lorentz-Tensor 2. Stufe

$$\Rightarrow F'^{\mu\nu} = \Lambda^\mu_\alpha \Lambda^\nu_\beta F^{\alpha\beta}$$

$\rightarrow$  Die einzelnen Komponenten der  $\vec{E}$ - und  $\vec{B}$ -Felder sind nicht Lorentz-invariant, sondern transformieren sich teilweise in einander um (vgl. Motivation des Induktionsgesetzes im Abschnitt 9.1).

Eichtransformationen:

$$\left. \begin{aligned} \vec{A} &\rightarrow \vec{A} + \vec{\nabla} \chi & \Rightarrow A^k &\rightarrow A^k - \partial^k \chi \\ \phi &\rightarrow \phi - \frac{\partial}{\partial t} \chi & \Rightarrow A^0 &\rightarrow A^0 - \partial^0 \chi \end{aligned} \right\} A^\mu \rightarrow A^\mu - \partial^\mu \chi$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow F^{\mu\nu} = \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu &\rightarrow \partial^\mu (A^\nu - \partial^\nu \chi) - \partial^\nu (A^\mu - \partial^\mu \chi) \\ &= \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu - \underbrace{\partial^\mu \partial^\nu \chi + \partial^\nu \partial^\mu \chi}_{=0} \\ &= F^{\mu\nu} \end{aligned}$$

d.h.  $F^{\mu\nu}$  ist eichinvariant.

### 11.3 Kovariante Formulierung der Maxwell-Gleichungen

$$\begin{aligned} \partial_\mu F^{\mu\nu} &= \partial_\mu (\partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu) \\ &= \square A^\nu - \partial^\nu \partial_\mu A^\mu \end{aligned}$$

In Lorenz-Eichung gilt:

$$\partial_\mu A^\mu = 0 \quad \text{und} \quad \square A^\nu = \mu_0 j^\nu$$

$$\Rightarrow \boxed{\partial_\mu F^{\mu\nu} = \mu_0 j^\nu}$$

Dies gilt zunächst einmal in Lorenz-Eichung. Da jedoch  $F^{\mu\nu}$  eichinvariant ist, gelten diese Gleichungen in allen Eichungen.

Die vier Gleichungen  $\partial_\mu F^{\mu\nu} = \mu_0 j^\nu$ ,  $\nu = 0, 1, 2, 3$ , entsprechen den inhomogenen Maxwell-Gleichungen  $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho$  und  $\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c^2} \dot{\vec{E}} = \mu_0 \vec{j}$  ( $\rightarrow$  Übung)

Um die homogenen Maxwell-Gleichungen auf ähnliche Weise formulieren zu können, definieren wir den dualen Feldstärketensor

$$\tilde{F}^{\mu\nu} = \frac{1}{2} \varepsilon^{\mu\nu\sigma\tau} F_{\sigma\tau}$$

mit

$$\varepsilon^{\mu\nu\sigma\tau} = \begin{cases} +1, & \text{falls } (\mu, \nu, \sigma, \tau) \text{ gerade Perm. von } (0, 1, 2, 3) \\ -1 & \text{ " " " ungerade " " " " \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

(Anmerkung:  $\varepsilon_{\mu\nu\sigma\tau} = -\varepsilon^{\mu\nu\sigma\tau}$ , und es gibt unterschiedliche Konventionen in der Literatur, ob  $\varepsilon^{0123} = 1$  oder  $\varepsilon_{0123} = 1$ )

Es ergibt sich

$$(\tilde{F}^{\mu\nu}) = \begin{pmatrix} 0 & -B^1 & -B^2 & -B^3 \\ B^1 & 0 & \frac{1}{c} E^3 & -\frac{1}{c} E^2 \\ B^2 & -\frac{1}{c} E^3 & 0 & \frac{1}{c} E^1 \\ B^3 & \frac{1}{c} E^2 & -\frac{1}{c} E^1 & 0 \end{pmatrix}$$

d. h.  $\tilde{F}^{\mu\nu}$  ergibt sich aus  $F^{\mu\nu}$  durch die Ersetzungen  $\frac{1}{c} \vec{E} \rightarrow \vec{B}$  und  $\vec{B} \rightarrow -\frac{1}{c} \vec{E}$ .

$$\begin{aligned} \partial_\mu \tilde{F}^{\mu\nu} &= \frac{1}{2} \partial_\mu \varepsilon^{\mu\nu\sigma\tau} (\partial_\sigma A_\tau - \partial_\tau A_\sigma) \\ &= \varepsilon^{\mu\nu\sigma\tau} \partial_\mu \partial_\sigma A_\tau && \text{(nach Umbenennung } \rho \leftrightarrow \sigma \text{ im 2. Term)} \\ &\quad \uparrow \quad \quad \quad \uparrow \\ &\quad \text{antisymm.} \quad \text{symm.} \quad \text{in } \mu \text{ und } \sigma \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\partial_\mu \tilde{F}^{\mu\nu} = 0$$

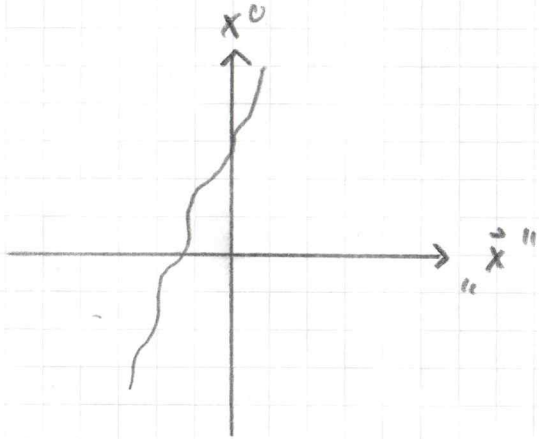
Die Bedeutung dieser Gleichungen ergibt sich dann durch Vergleich mit den inhomogenen Maxwell-Gln. und den Ersetzungen  $\frac{1}{c}\vec{E} \rightarrow \vec{R}$ ,  $\vec{R} \rightarrow -\frac{1}{c}\vec{E}$ ,  $\rho \rightarrow 0$ ,  $\vec{j} \rightarrow 0$ :

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{R} = 0, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} + \dot{\vec{B}} = 0 \quad \checkmark$$

## 12. Relativistische Mechanik

### 12.1 Eigenzeit und Vierergeschwindigkeit

Bahn eines Teilchens im Minkowski-Raum („Weltlinie“)



$$(x^\mu(\lambda)) = \begin{pmatrix} x^0(\lambda) \\ \vec{x}(\lambda) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ct(\lambda) \\ \vec{x}(\lambda) \end{pmatrix}, \quad \lambda: \text{Parameter}$$

infinitesimale Verschiebung entlang der Weltlinie

$$(dx^\mu) = \begin{pmatrix} dx^0 \\ d\vec{x} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c dt \\ d\vec{x} \end{pmatrix}, \quad dx^\mu = \frac{dx^\mu}{d\lambda} d\lambda$$

$$\leadsto dx^\mu dx_\mu = c^2 dt^2 - (d\vec{x})^2 \equiv c^2 (d\tau)^2 \quad \text{Lorentz-invariant}$$

$$K' \text{ mit Teilchen in Ruhe: } (dx'^\mu) = \begin{pmatrix} c dt' \\ \vec{0} \end{pmatrix} \Rightarrow c^2 (d\tau)^2 = c^2 (dt')^2$$

$\leadsto \tau = \text{Eigenzeit} = \text{Zeit auf einer mitgeführten Uhr.}$

$$\text{allgemein: } dt = \gamma d\tau \quad (\text{Zeitdilatation})$$

$\tau$  = Lorentz-Skalar  $\leadsto$  parametrisieren  $x^\mu = x^\mu(\tau)$

$\leadsto$  „Vierergeschwindigkeit“:  $(u^\mu(\tau)) := \left( \frac{dx^\mu}{d\tau} \right)$  kontravarian. Vierervektor

$$u^\mu = \frac{dx^\mu}{d\tau} \frac{d\tau}{dt} = \gamma \frac{dx^\mu}{dt} \quad \Rightarrow \quad (u^\mu) = \gamma \begin{pmatrix} \frac{dx^0}{dt} \\ \frac{d\vec{x}}{dt} \end{pmatrix} = \gamma \begin{pmatrix} c \\ \vec{v} \end{pmatrix}$$

$$u^\mu u_\mu = \gamma^2 (c^2 - v^2) = \frac{1}{1-\beta^2} c^2 (1-\beta^2) = c^2$$

## 12.2 Das relativistische Trägheitsgesetz

Startpunkt:  $\frac{d}{dt} (m \vec{v}) = \vec{F}$  ( $\hat{=}$  Newton, muss voraussichtlich modifiziert werden)

$$\frac{d}{dt} = \frac{d\tau}{dt} \frac{d}{d\tau} = \frac{1}{\gamma} \frac{d}{d\tau}, \quad \vec{v} = \frac{1}{\gamma} \vec{u}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{d\tau} \left( m \frac{1}{\gamma} u^k \right) = \gamma F^k$$

Ladung  $q$  im elen Feld:  $\vec{F} = q (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$

$$\Rightarrow F^k = q (\vec{E}^k + (\vec{v} \times \vec{B})^k) \stackrel{\text{Skript}}{=} q (F^{k0} c - F^{ki} v_i)$$

$$\Rightarrow \gamma F^k = q (F^{k0} z^0 - F^{ki} z^i) = q (F^{k0} z_0 + F^{ki} z_i) = q F^{k\mu} z_\mu$$

$$\Rightarrow \frac{d}{d\tau} (m \frac{1}{\gamma} z^k) = K^k \quad \text{mit} \quad K^\mu = q F^{\mu\nu} z_\nu$$

rechte Seite: Raumkomponenten eines Viervektors

linke Seite: nur dann, wenn  $m$  kein Skalar, sondern

$$m(v) = \gamma m(0) \quad (\text{veraltete Sichtweise})$$

äquivalent:  $m = \text{Skalar}$ , aber lasse  $\frac{1}{\gamma}$  weg  
(moderne Sichtweise)

→ modifizierte Gleichung (einschließlich 0-Komp.):

$$\frac{d}{d\tau} (m z^\mu) = K^\mu \quad (*)$$

$$K^h = \gamma F^h, \quad \frac{d}{d\tau} = \gamma \frac{d}{dt}$$

=> modifiziertes 2. Newton'sches Gesetz:

$$\frac{d}{dt} (\gamma m \vec{v}) = \vec{F}$$

### 12.3 Impuls und Energie

$$\Rightarrow \frac{d}{d\tau} \vec{p} = \vec{F}$$

mit

$$\vec{p} = \gamma m \vec{v}$$

relativist. Impuls

Nullkomponente:

$$\frac{d}{d\tau} (m u^0) = K^0 \Leftrightarrow \frac{d}{d\tau} (\gamma m c) = \frac{1}{\gamma} K^0$$

elektromagnet. Fall:

$$\frac{1}{\gamma} K^0 = \frac{1}{\gamma} q F^{00} u_0 = -\frac{1}{\gamma} q \frac{1}{c} E^h u_h = \frac{1}{\gamma} q \frac{1}{c} \vec{E} \cdot \vec{u} = q \frac{1}{c} \vec{E} \cdot \vec{v}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} (\gamma m c^2) = q \vec{E} \cdot \vec{v} = \frac{dW}{dt} = \text{mechan. Leistung des elm. Feldes an } q = \text{Energieänderung pro Zeit}$$



$$\leadsto \boxed{E \equiv W = \gamma m c^2} = m(\tilde{v}) c^2$$

$$\underline{v \ll c} : \gamma = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} = 1 + \frac{1}{2} \beta^2 + \dots$$

$$\Rightarrow E = \underbrace{m c^2}_{\text{Ruheenergie}} + \frac{1}{2} m v^2 + \dots$$

$\uparrow$  nichtrel. kinet. Energie

$$\text{„ Viererimpuls“ : } (p^\mu) := (m \tilde{z}^\mu) = \begin{pmatrix} \gamma m c \\ \gamma m \tilde{v} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{c} E \\ \vec{p} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow p_\mu p^\mu = \frac{1}{c^2} E^2 - \vec{p}^2$$

$$\gamma^2 m^2 (c^2 - v^2) = \gamma^2 m^2 c^2 (1 - \beta^2) = m^2 c^2$$

$$\Rightarrow \boxed{E^2 = m^2 c^4 + \vec{p}^2 c^2}$$
 relativist. Energie - Impuls - Beziehung

$$\Rightarrow E = m c^2 \sqrt{1 + \frac{\vec{p}^2}{m^2 c^2}} \stackrel{\vec{p} \ll m c}{\approx} m c^2 \left( 1 + \frac{1}{2} \frac{\vec{p}^2}{m^2 c^2} + \dots \right) = m c^2 + \frac{\vec{p}^2}{2m} + \dots$$